
Transpalette électrique

20/25EPR



■ Photo non contractuelle

Configurations standard

20EPR

- Capacité de levage : 2000 kg
- Moteur d'entraînement à courant alternatif : 1,5 kW (9 km/h)
- Moteur de levage : 1,2 kW
- Contrôleur Curtis
- Roue motrice : 250 x 70 mm
- Roue porteuse double en polyuréthane (taille: 82 x 98 mm)
- Compteur horaire, témoin de décharge de la batterie et coupure du levage
- Largeur x longueur hors tout de la fourche : 550 mm x 1150 mm
- Commutateur/bouton de vitesse lente (tortue)
- Tête du timon avec gros boutons de contrôle
- Retrait latéral de la batterie
- EPS (Direction assistée électrique)
- Plate-forme pour position debout

25EPR

- Capacité de levage : 2500 kg
- Moteur d'entraînement à courant alternatif : 1,5 kW (6 km/h)
- Moteur de levage : 1,2 kW
- Contrôleur Curtis
- Roue motrice : 250 x 70 mm
- Roue porteuse double en polyuréthane (taille: 82 x 98 mm)
- Compteur horaire, témoin de décharge de la batterie et coupure du levage
- Largeur x longueur hors tout de la fourche : 550 mm x 1150 mm
- Commutateur/bouton de vitesse lente (tortue)
- Tête du timon avec gros boutons de contrôle
- Retrait latéral de la batterie
- EPS (Direction assistée électrique)
- Plate-forme pour position debout

Avantages

SÉCURITÉ ET PRODUCTIVITÉ

- La technologie à courant alternatif offre d'excellentes performances avec une maintenance réduite (pas de balais de charbon)
- Système de freinage intelligent et régénératif : augmente les performances globales du chariot
- Retrait latéral de la batterie, pour le travail à plusieurs équipes
- Contacteur de mode « tortue », pour manœuvrer en toute sécurité avec le timon à la verticale
- Contrôle de vitesse de déplacement proportionnel.
- Système antirecul dans les pentes
- Conduite sans effort (direction assistée électrique), moins de fatigue
- Réduction automatique de la vitesse selon l'angle de braquage
- Plate-forme suspendue pour plus de confort

CONCEPTION DE LA STRUCTURE

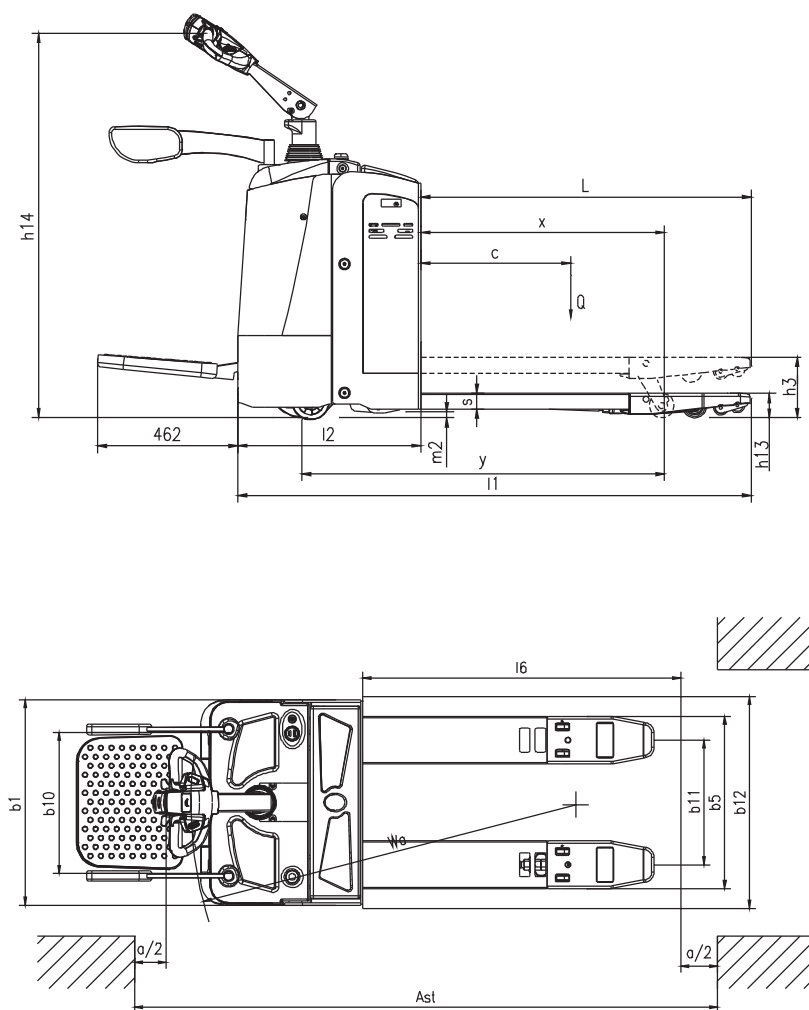
- La structure fermée du moteur résiste à la poussière et à l'eau. (IP 44)
- Les routes pivotantes sur ressort offrent une plus grande stabilité latérale sur un sol inégal, et améliorent les performances ainsi que la durée de vie du chariot.
- Fourche soudée.

MAINTENANCE

- Maintenance améliorée grâce à la technologie de bus CAN
- Embouts de graissage sur tous les points de pivotement pour une durabilité augmentée.
- Accès facile à tous les composants, grâce au retrait du capot avant (d'un seul tenant).

Transpalette électrique

Dimensions



Option

- Vitesse de déplacement 6 km/h
(Moteur d'entraînement de 1,6 kW, contrôleur Curtis 1232)
- Contrôleur de direction Curtis
- Chargeur intégré (24V / 20A)
- Stockage frigorifique -18°C
- Protection de l'opérateur fermée
- Démarrage sans clé (clavier) (démarrage)
- Dossier d'appui de charge 1220 mm
- Chariot de batterie
- Longueur de la fourche (mm)
 - 20EPR : 800; 900; 1000; 1200; 1600; 1800; 2400
 - 25EPR : 800; 900; 1000; 1200; 1600; 1800; 2400
 - (1800; 2400 : capacité de charge nominale de 1,5 t)

Spécifications (selon la directive VDI 2198)

Caractéristiques					
1.1	Fabricant (abréviation)		Hyundai	Hyundai	
1.2	Modèle		20EPR	25EPR	
1.3	Type d'entraînement		électrique	électrique	
1.4	Type d'opérateur		piéton/station debout	piéton/station debout	
1.5	Capacité de charge/charge nominale	Q	kg	2000	2500
1.6	Distance du centre de gravité de la charge	c	mm	600	600
1.8	Distance de la charge	x	mm	818 / 868 / 938	818 / 868 / 938
1.9	Empattement	y	mm	1302 / 1352 / 1422	1302 / 1352 / 1422
Poids					
2.1	Poids en ordre de marche (avec batterie)		kg	720	750
2.2	Charge à l'essieu, avant/arrière, chargé		kg	1640 / 1030	2040 / 1180
2.3	Charge à l'essieu, avant/arrière, déchargé		kg	160 / 560	160 / 560
Roues/châssis					
3.1	Pneus : à bandage plein, super élastique, pneumatique, polyuréthane			polyuréthane	polyuréthane
3.2	Dimension du pneu, avant			Φ 250 × 80	Φ 250 × 80
3.3	Dimension du pneu, arrière			Φ 80 × 70	Φ 74 × 70
3.4	Roues supplémentaires (dimensions)			Φ 127 × 57	Φ 127 × 57
3.5	Nombre de roues, avant/arrière (x = roues motrices)			1x +2/4	1x +2/4
3.6	Roulement, avant	b10	mm	491	491
3.7	Roulement, arrière	b11	mm	340 / 370 / 470 / 505	340 / 370 / 470 / 505
Dimension					
4.4	Hauteur de levage	h5	mm	120	120
4.9	Hauteur min./max. du bras, en position de déplacement	h14	mm	1150 / 1450	1150 / 1450
4.15	Hauteur, abaissé	h13	mm	75 / 85	75 / 85
4.19	Longueur hors tout	l1	mm	1710 / 1760 / 1830	1710 / 1760 / 1830
4.20	Longueur jusqu'à la face de fourche	l2	mm	610	610
4.21	Largeur hors tout du chariot	b1	mm	775	775
4.22	Dimensions de la fourche	s/e/l	mm	53 × 180 × 1100 (1150 / 1220)	53 × 180 × 1100 (1150 / 1220)
4.25	Largeur hors tout de la fourche	b5	mm	520 / 550 / 650 / 685	520 / 550 / 650 / 685
4.32	Distance au sol de l'empattement	m2	mm	30	30
4.33	Largeur d'allée, avec palette 1000 x 1200 en direction de la largeur	Ast	mm	1910 / 1960 / 2030	1910 / 1960 / 2030
4.34	Largeur d'allée, avec palette 800 x 1200 en direction de la longueur	Ast	mm	2010 / 2010 / 2030	2010 / 2010 / 2030
4.35	Rayon de braquage	Wa	mm	1550 / 1600 / 1670	1550 / 1600 / 1670
Données relatives aux performances					
5.1	Vitesse de déplacement, chargé/déchargé		km/h	6,1 / 9,0	6,1 / 9,0
5.2	Vitesse de levage, chargé/déchargé		m/s	0,03 / 0,032	0,03 / 0,032
5.3	Vitesse de descente, chargé/déchargé		m/s	0,032 / 0,03	0,032 / 0,03
5.7	Aptitude en pente, chargé/déchargé		%	4 / 8	3 / 8
5.8	Aptitude en pente max., chargé/déchargé			8 / 20	6 / 20
5.10	Freinage en déplacement			frein électromagnétique	frein électromagnétique
Moteur					
6.1	Puissance du moteur d'entraînement		kW	1,5	1,5
6.2	Puissance du moteur de levage		kW	1,2	1,2
6.4	Tension de la batterie/capacité nominale		V/Ah	24 / 240	24 / 240
6.5	Poids de la batterie		kg	240	240